

Kap. IV Normalformen von Endomorphismen

§ 20. Eigenwerte und Eigenvektoren

Problem: Die Darstellungsmatrix $M_B^B(f)$ eines Endomorphismus $f : V \rightarrow V$ hängt von der zugrundegelegten Basis B ab. Zwei Darstellungsmatrizen einunddesselben Endomorphismus bzgl. verschiedener Basen sind nach (18.33) zueinander ähnlich. Es soll daher untersucht werden, ob es eine Basis gibt, bzgl. der f eine besonders einfach gebaute Darstellungsmatrix (etwa Dreiecksmatrix oder Diagonalmatrix) besitzt.

(20.1) SATZ: V sei ein K -Vektorraum mit einer Basis $B = (v_1, \dots, v_n)$, und $f : V \rightarrow V$ sei ein K -Endomorphismus. Genau dann ist die Darstellungsmatrix $M_B^B(f)$ eine Diagonalmatrix, wenn es Elemente $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in K$ gibt mit der Eigenschaft

$$\boxed{f(v_k) = \lambda_k v_k} \quad \forall k \in \{1, 2, \dots, n\}$$

Es gilt dann $M_B^B(f) = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & & 0 \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix} \in M_n(K)$.

(20.2) DEF: V sei ein beliebiger K -Vektorraum und $f : V \rightarrow V$ ein K -Endomorphismus.

a) Ein Element $\lambda \in K$ heißt **Eigenwert (EW) von f** , wenn es einen Vektor $v \in V$ gibt mit $v \neq o_V$ und $f(v) = \lambda v$.

b) Jeder Vektor $v \in V \setminus \{o_V\}$ mit $f(v) = \lambda v$ heißt **Eigenvektor (EV) von f zum Eigenwert λ** .

(20.3) BEISPIELE: a) Sei V ein 2-dim. \mathbb{R} -Vektorraum mit einer Basis $B = (v_1, v_2)$. Der \mathbb{R} -Endomorphismus $f : V \rightarrow V$ sei definiert durch $f(v_1) = v_1$ und $f(v_2) = o_V$ (lineare Fortsetzung!). Dann gilt: v_1 ist EV von f zum EW 1, v_2 ist EV von f zum EW 0. Außerdem sind 0 und 1 die einzigen EW'e von f . Die Darstellungsmatrix

$$M_B^B(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \text{diag}(1, 0) \in M_2(\mathbb{R})$$

von f bzgl. B ist eine Diagonalmatrix.

b) V und B seien wie in a) gewählt. Die \mathbb{R} -lineare Abbildung $g : V \rightarrow V$ sei mit Hilfe lin. Fortsetzung definiert durch $g(v_1) = v_2$, $g(v_2) = -v_1$. Dann besitzt g **keinen** EW (in \mathbb{R}).

- c) Sei $f \in \text{End}_K(V)$: 0 EW von $f \iff f$ ist kein Monomorphismus.
 d) Sei $f \in \text{End}_K(V)$: 1 EW von $f \iff f$ hat keinen "Fixpunkt" $\neq o_V$
 e) Jeder Vektor $v \neq o_V$ ist EV von id_V zum EW 1.

(20.4) LEMMA: Für einen K -Endomorphismus $f : V \rightarrow V$ sind äquivalent:

- a) f besitzt einen Eigenwert.
 b) Es gibt einen 1-dimensionalen Unterraum $U \subseteq V$ mit $f(U) \subseteq U$.

(20.5) LEMMA: $f : V \rightarrow V$ sei ein K -Endomorphismus. Für $\lambda \in K$ sind folgende Aussagen äquivalent:

- a) λ ist Eigenwert von f . b) $\text{Kern}(f - \lambda \cdot \text{id}_V) \neq O$.

(20.6) DEF: $f : V \rightarrow V$ sei ein K -Endomorphismus und λ sei ein Eigenwert von f . Dann heißt

$$\text{Eig}(f, \lambda) := \text{Kern}(f - \lambda \cdot \text{id}_V)$$

der **Eigenraum von f zum Eigenwert λ** .

(20.7) BEM: a) $\text{Eig}(f, \lambda)$ ist nach Definition ein Untervektorraum von V . Die vom Nullvektor verschiedenen Vektoren aus $\text{Eig}(f, \lambda)$ sind genau die Eigenvektoren von f zum EW λ .

b) 0 EW von $f \implies \text{Eig}(f, 0) = \text{Kern}(f)$.

c) In Beispiel (20.3a) gilt $\text{Eig}(f, 1) = \mathbb{R}v_1$, $\text{Eig}(f, 0) = \mathbb{R}v_2 = \text{Kern}(f)$ und $V = \mathbb{R}v_1 \oplus \mathbb{R}v_2 = \text{Eig}(f, 1) \oplus \text{Eig}(f, 0)$.

d) Sei $\dim_K(V) = n < \infty$. Besitzt dann $f \in \text{End}_K(V)$ den EW $\lambda \in K$, so ergibt sich mit dem Rangsatz

$$\dim_K(\text{Eig}(f, \lambda)) = n - \text{rg}_K(f - \lambda \cdot \text{id}_V)$$

(20.8) SATZ: V sei ein beliebiger K -Vektorraum und $f \in \text{End}_K(V)$. Sind dann $v_1, \dots, v_n \in V$ Eigenvektoren zu **paarweise verschiedenen** Eigenwerten $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ von f , so ist die Teilmenge $\{v_1, \dots, v_n\} \subseteq V$ linear unabhängig über K .

(20.9) FOLG: Gilt $\dim_K(V) = n$, so besitzt jeder K -Endomorphismus von V höchstens n Eigenwerte.

(20.10) FOLG: Sei $\dim_K(V) = n$. Besitzt $f \in \text{End}_K(V)$ genau n paarweise verschiedene Eigenwerte $\lambda_1, \dots, \lambda_n$, so gibt es eine Basis B von V , die aus Eigenvektoren von f besteht. Es gilt dann

$$M_B^B(f) = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$$

Achtung: Die Bedingung in (20.10) ist nicht notwendig. Für $n \geq 2$ ist $M_B^B(\text{id}_V) = E_n = \text{diag}(1, 1, \dots, 1)$ für jede Basis B von V eine Diagonalmatrix, aber 1 ist einziger EW von id_V .

Jede Matrix $M \in M_n(K)$ definiert eine K -lineare Abbildung $f_M : K^n \longrightarrow K^n$ durch die Vorschrift

$$f_M(v) = M \cdot v \quad (v \in K^n)$$

Bzgl. der kanonischen Basis gilt $M(f) = M$. Mit Hilfe dieser linearen Abbildung lassen sich jetzt die Begriffe "Eigenwert" und "Eigenvektor" auch für Matrizen erklären:

(20.11) DEF: Sei $M \in M_n(K)$ eine Matrix.

- a) $\lambda \in K$ heißt **Eigenwert von M** , falls λ Eigenwert von $f_M : K^n \longrightarrow K^n$ ist.
- b) $v \in K^n$ heißt **Eigenvektor von M** , falls v Eigenvektor von $f_M : K^n \longrightarrow K^n$ ist.
- c) $\text{Eig}(M, \lambda) := \text{Eig}(f_M, \lambda)$.

$\lambda \in K$ ist also genau dann EW von M wenn es einen Vektor $v \in K^n$ mit $v \neq o_n$ gibt mit der Eigenschaft:

$$(\star) \quad M \cdot v = \lambda v$$

Jeder Vektor $v \in K^n \setminus \{o_n\}$, der (\star) erfüllt, heißt ein Eigenvektor von M zum Eigenwert λ .

(20.12) SATZ: Für $M \in M_n(K)$ und $\lambda \in K$ gilt:

- a) Ist $\lambda \in K$ Eigenwert von M , so folgt $\text{Eig}(M, \lambda) = \text{Lös}(M - \lambda E_n, o_n)$
- b) λ Eigenwert von $M \iff \det(M - \lambda \cdot E_n) = 0$.
- c) Für einen Eigenwert λ von M ist $\dim_K(\text{Eig}(M, \lambda)) = n - \text{rg}(M - \lambda \cdot E_n)$

(20.13) SATZ: Seien $M \in M_n(K)$ und $\lambda \in K$. Dann gibt es Elemente $a_0, a_1, \dots, a_n \in K$ mit

$$\det(M - \lambda \cdot E_n) = a_0 + a_1 \lambda + a_2 \lambda^2 + \dots + a_{n-1} \lambda^{n-1} + a_n \lambda^n = \sum_{i=0}^n a_i \lambda^i.$$

Dabei gilt insbesondere $a_0 = \det(M)$, $a_{n-1} = (-1)^{n-1} \text{Sp}(M)$ und $a_n = (-1)^n$.

(20.14) BEISPIEL: Sei $M = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} \in M_3(\mathbb{R})$. Es sollen Eigenwerte und Eigen-

vektoren von M bestimmt werden. Nach (20.9) hat M höchstens 3 Eigenwerte. Zur Bestimmung der Eigenwerte werden nach (20.12b) diejenigen Elemente $\lambda \in K$ bestimmt, für die $\det(M - \lambda E_3) = 0$ ist. Entwicklung nach der ersten Zeile (oder Spalte) liefert:

$$\begin{aligned} \det(M - \lambda E_3) &= \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 0 & 0 \\ 0 & 1 - \lambda & 2 \\ 0 & 2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = (2 - \lambda) \cdot \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 2 \\ 2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = (2 - \lambda) \cdot ((1 - \lambda)^2 - 4) \\ &= (2 - \lambda) \cdot (\lambda - 3) \cdot (\lambda + 1) = \underline{-6 - \lambda + 4\lambda^2 - \lambda^3} \end{aligned}$$

Es gilt $\det(M) = -6$ und $\text{Sp}(M) = 4$ in Übereinstimmung mit (20.13)! Um zugehörige Eigenvektoren zu bestimmen, ist für das jeweilige λ eine nichttriviale Lösung des homogenen LGS's $(M - \lambda E_3)x = o_3$ zu berechnen.

$$\underline{\lambda = 2}: \quad (M - \lambda E_3)x = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix} \cdot x = o_3 \quad \implies \quad \text{Lös}(M - \lambda E_3, o_3) = \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Also ist $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ EV von M zum EW 2. Entsprechend kann man feststellen, daß

$v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ EV von M zum EW -1 und $v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ EV von M zum EW 3 ist. Damit

sind v_1, v_2, v_3 als EV'en von M zu paarweise verschiedenen Eigenwerten nach (20.8) linear unabhängig und bilden daher auch eine Basis B von \mathbb{R}^3 . Folglich

$$M_B^B(f_M) = \text{diag}(2, -1, 3) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

Da M ebenfalls Darstellungsmatrix von f ist (und zwar bzgl. der kanonischen Basis), folgt mit (19.33), daß M und $M_B^B(f_M)$ ähnliche Matrizen sind. Also ist M ähnlich zu der Diagonalmatrix $\text{diag}(2, -1, 3)$, bei der die Eigenwerte von f_M (oder auch M) in der Hauptdiagonale stehen.

(20.15) DEF: Ist $M \in M_n(K)$, so heißt

$$p_M := \det(M - T \cdot E_n)$$

das **charakteristische Polynom der Matrix M** .

(20.16) FOLG: Seien $M \in M_n(K)$ und $\lambda \in K$. Dann sind äquivalent:

- a) λ ist Eigenwert von M
- b) λ ist Nullstelle des charakteristischen Polynoms von M .

Beispiel: In (20.14) ist $p_M = -6 - T + 4T^2 - T^3$ das charakteristische Polynom der Matrix M . p_M besitzt die Linearfaktorzerlegung $p_M = (2 - T) \cdot (T - 3) \cdot (T + 1)$, aus der man sofort die Nullstellen 2, 3, -1 ablesen kann. Dies sind die Eigenwerte von M .

(20.17) LEMMA: Sind die Matrizen $M, N \in M_n(K)$ ähnlich, so gilt:

- a) $p_M = p_N$
- b) M und N haben dieselben Eigenwerte.

(20.18) DEF: V sei ein endlichdimensionaler K -Vektorraum, B sei eine beliebige Basis von V und $f \in \text{End}_K(V)$. Dann ist das **charakteristische Polynom p_f des Endomorphismus f** definiert als das charakteristische Polynom der Darstellungsmatrix $M_B^B(f)$.

BEM: Da zwei Darstellungsmatrizen eines Endomorphismus ähnlich sind, folgt mit (20.14), daß p_f unabhängig von der ausgewählten Basis ist.