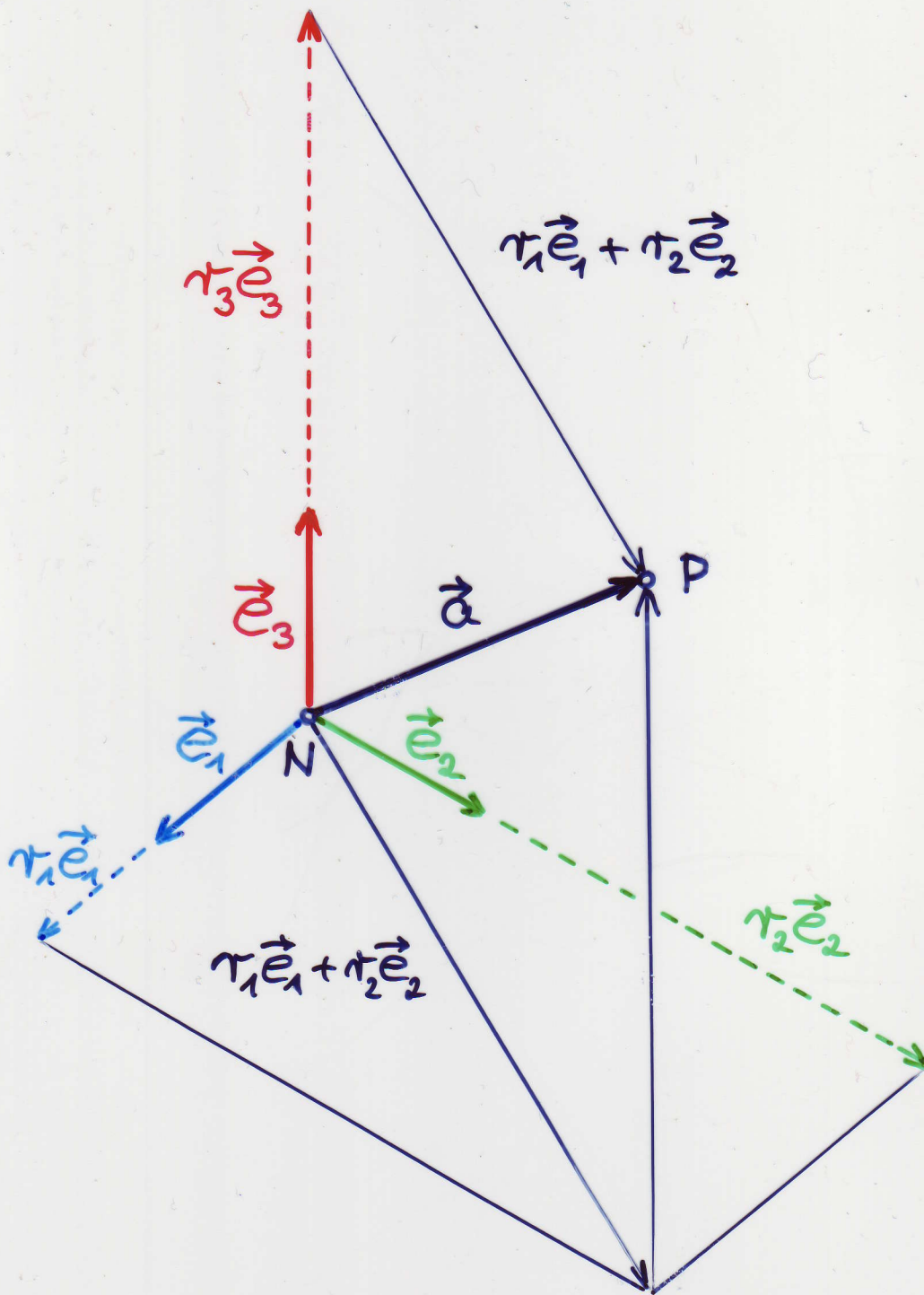


Koordinatendarstellung von \vec{a}
(bzw. P) bzgl. $\mathcal{K} = (N; \vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$



$$\vec{a} = r_1\vec{e}_1 + r_2\vec{e}_2 + r_3\vec{e}_3 =_{\mathcal{K}} \begin{pmatrix} r_1 \\ r_2 \\ r_3 \end{pmatrix}$$