

§ 21. Trigonalisierbare Endomorphismen und Matrizen

Wir wollen untersuchen, wann es für einen Endomorphismus $f : V \longrightarrow V$ eine Basis B von V gibt, so daß $M_B^B(f)$ eine obere Dreiecksmatrix ist.

(21.1) DEF: a) Sei V ein endlichdimensionaler K -Vektorraum. Ein K -Endomorphismus $f : V \longrightarrow V$ heißt **trigonalisierbar**, wenn es eine Basis B von V gibt, so daß die Darstellungsmatrix $M_B^B(f)$ eine obere Dreiecksmatrix ist.

b) Eine Matrix $M \in M_n(K)$ heißt **trigonalisierbar**, wenn M zu einer oberen Dreiecksmatrix ähnlich ist.

(21.2) DEF: V sei ein n -dimensionaler K -Vektorraum.

a) Eine Folge $(U_i)_{i=0,1,\dots,n}$ von Untervektorräumen U_i von V heißt eine **Fahne von V** , wenn gilt:

i) $\dim_K(U_i) = i$ für alle $i = 0, 1, \dots, n$

ii) $U_0 \subset U_1 \subset U_2 \subset \dots \subset U_{n-1} \subset U_n = V$

b) Sei $f \in \text{End}_K(V)$.

Ein Untervektorraum $U \subseteq V$ heißt **f -invariant**, wenn gilt: $f(U) \subseteq U$.

Eine Fahne $(U_i)_{i=0,1,\dots,n}$ von V heißt **f -invariant**, wenn jeder Untervektorraum U_i f -invariant ist.

(21.3) SATZ: Sei V ein endlichdimensionaler K -Vektorraum. Für einen K -Endomorphismus $f : V \longrightarrow V$ sind folgende Aussagen äquivalent:

a) f ist trigonalisierbar

b) Es existiert eine f -invariante Fahne von V .

(21.4) BEM: a) $M \in M_n(K)$ trigonalisierbar $\iff f_M : K^n \longrightarrow K^n$ trigonalisierbar.

b) Das charakteristische Polynom einer oberen Dreiecksmatrix $M = (a_{ik}) \in M_n(K)$ ist $p_M = \prod_{i=1}^n (a_{ii} - T)$. Damit zerfällt p_M in Linearfaktoren, und die Hauptdiagonalelemente a_{ii} ($i = 1, \dots, n$) sind gerade die Eigenwerte von M . Ist die Matrix M ähnlich zu einer oberen Dreiecksmatrix, so zerfällt p_M ebenfalls in Linearfaktoren (20.17b), da ähnliche Matrizen dasselbe charakteristische Polynom haben..

(21.5) SATZ: a) Sei V ein endlichdimensionaler K -Vektorraum und $f : V \longrightarrow V$ ein K -Endomorphismus. Dann gilt: f ist trigonalisierbar \iff das charakteristische Polynom p_f von f zerfällt in $K[T]$ in Linearfaktoren.

b) Für eine Matrix $M \in M_n(K)$ gilt: M ist trigonalisierbar \iff das charakteristische Polynom p_M von M zerfällt in $K[T]$ in Linearfaktoren.

Bew: a) Der Beweis läßt sich auf b) zurückführen.

b) “ \implies ” Gilt nach (21.4b)

“ \impliedby ” Wir führen vollständige Induktion nach $n \in \mathbb{N}$:

$n = 1$ $M \in M_1(K)$ ist schon eine obere Dreiecksmatrix.

$n = 2$ Sei $M \in M_2(K)$. Da p_M in Linearfaktoren zerfällt, gibt es einen Eigenwert $\lambda_1 \in K$ von M . Sei v_1 ein Eigenvektor von M zum Eigenwert λ_1 . Ergänze $\{v_1\}$ zu einer Basis $\{v_1, v_2\}$ von K^2 . Sei $P := (v_1 \ v_2) \in M_2(K)$ die Matrix mit den Spalten v_1, v_2 . Dann folgt $P \in GL_2(K)$ und $P^{-1} \cdot M \cdot P = \begin{pmatrix} \lambda_1 & * \\ 0 & * \end{pmatrix}$, d.h. M ist ähnlich zu einer oberen Dreiecksmatrix. Damit ist M trigonalisierbar.

(IV) Sei $n \in \mathbb{N}, n > 1$ beliebig aber fest, und es sei jede Matrix aus $M_{n-1}(K)$, deren charakteristisches Polynom in Linearfaktoren zerfällt, trigonalisierbar.

(IS) Sei $M \in M_n(K)$ eine beliebige Matrix, deren charakteristisches Polynom in Linearfaktoren zerfällt. Zu zeigen ist, daß M zu einer oberen Dreiecksmatrix ähnlich ist.

Nach Voraussetzung über p_M existiert mindestens ein Eigenwert $\lambda_1 \in K$ von M . Sei $v_1 \in K^n$ ein zugehöriger Eigenvektor. Ergänze $\{v_1\}$ zu einer Basis $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ von K^n (dies kann auf ganz unterschiedliche Weise geschehen!). Sei P die Matrix mit den Spalten v_1, v_2, \dots, v_n . Dann gilt $P \in GL_n(K)$ und

$$P^{-1} \cdot M \cdot P = \begin{pmatrix} \lambda_1 & * & \dots & * \\ 0 & & & \\ \vdots & & N & \\ 0 & & & \end{pmatrix}$$

mit einer Matrix $N \in M_{n-1}(K)$. Wegen $p_M = (\lambda_1 - T) \cdot p_N$ zerfällt auch p_N in Linearfaktoren, so daß es nach (IV) eine Matrix $Q \in GL_{n-1}(K)$ gibt, für die

$$Q^{-1} \cdot N \cdot Q = \begin{pmatrix} \lambda_2 & & * \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

eine obere Dreiecksmatrix ist. Setze

$$R := \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & Q & \\ 0 & & & \end{pmatrix} \in M_n(K)$$

Wegen $\det(R) = \det(Q) \neq 0$ ist R invertierbar, und es gilt

$$R^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & Q^{-1} & \\ 0 & & & \end{pmatrix} \in M_n(K)$$

Man rechnet nun nach, daß :

$$R^{-1}P^{-1}MPR = R^{-1} \begin{pmatrix} \lambda_1 & * & \dots & * \\ 0 & & & \\ \vdots & & N & \\ 0 & & & \end{pmatrix} R = \begin{pmatrix} \lambda_1 & * & \dots & * \\ 0 & & & \\ \vdots & & Q^{-1}NQ & \\ 0 & & & \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & * \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

eine obere Dreiecksmatrix ist. Mit $S := P \cdot R \in \mathrm{GL}_n(K)$ ist dann $S^{-1}MS$ eine obere Dreiecksmatrix, d.h. die Matrix M ist trigonalisierbar.

(21.6) FOLG: a) Ist V ein endlichdimensionaler \mathbb{C} -Vektorraum, so ist jeder \mathbb{C} -Endomorphismus f von V trigonalisierbar.

b) Jede Matrix aus $M_n(\mathbb{C})$ ist ähnlich zu einer oberen Dreiecksmatrix.

Bew: Nach dem Fundamentalsatz (D.6) zerfällt jedes nichtkonstante Polynom aus $\mathbb{C}[T]$ in Linearfaktoren.

(21.7) BEISPIEL: Wir wollen die Überlegungen, die zum Beweis von (21.5b) angestellt wurden, in einem konkreten Fall nachvollziehen. Sei

$$M := \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \in M_3(\mathbb{R})$$

Man berechnet: $p_M = \det(M - TE_3) = -T^3 + 4T^2 - 5T + 2 = (2 - T)(T - 1)^2$. Damit zerfällt das charakteristische Polynom von M in Linearfaktoren über \mathbb{R} , so daß M nach (21.5b) **trigonalisierbar** ist. Die Eigenwerte von M sind die Nullstellen von p_M , hier also 2 und 1 mit der Vielfachheit $\mu(p_M, 2) = 1$ bzw. $\mu(p_M, 1) = 2$.

Wir wollen jetzt eine Matrix $S \in \mathrm{GL}_3(\mathbb{R})$ bestimmen mit

$$S^{-1} \cdot M \cdot S = \text{ obere Dreiecksmatrix}$$

Es ist $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ ein Eigenvektor von M zum Eigenwert 2 (es gilt $Mv_1 = 2v_1$).

(*) Ergänze $\{v_1\}$ zu einer Basis $B = \{v_1, v_2, v_3\}$ von \mathbb{R}^3 (hier gibt es viele Wahlmöglichkeiten!)

Wir wählen $v_2 := \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ und $v_3 := \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$. Dann ist $\{v_1, v_2, v_3\}$ eine Basis von \mathbb{R}^3 (dies kann man etwa mit einer Determinante begründen). Sei P die Matrix mit den Spalten v_1, v_2, v_3 (natürlich $P \in \mathrm{GL}_3(\mathbb{R})$)

$$P := \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad P^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & -1 \end{pmatrix}$$

Es gilt nun:

$$P^{-1} \cdot M \cdot P = \left(\begin{array}{ccc|cc} 2 & -1 & -1 & & \\ 0 & -1 & -4 & & \\ 0 & & & N & \\ \hline & & & 1 & 3 \end{array} \right) \quad \text{mit der Matrix } N := \begin{pmatrix} -1 & -4 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R}),$$

die trigonalisierbar ist (dies entspricht der Induktionsvoraussetzung in dem Beweis von (21.5b)).

Für die Matrix $Q := \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ gilt nämlich $Q \in GL_2(\mathbb{R})$ und

$$Q^{-1} \cdot N \cdot Q = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (\text{obere Dreiecksmatrix})$$

Bilde nun die Matrix

$$R := \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & & \\ 0 & Q & \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Dann gilt $R \in GL_3(\mathbb{R})$, da $\det(R) \neq 0$, und mit $S := P \cdot R \in GL_3(\mathbb{R})$ ergibt sich

$$S^{-1} \cdot M \cdot S = (PR)^{-1} M (PR) = R^{-1} P^{-1} M P R = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Also ist $S^{-1} \cdot M \cdot S$ eine obere Dreiecksmatrix.

An der Stelle (*) gab es Wahlmöglichkeiten. Wir geben dafür noch zwei weitere Beispiele:

2. Möglichkeit: $v_2 := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $v_3 := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$. Mit der Matrix $P := \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \in GL_3(\mathbb{R})$ ist dann

$$P^{-1} M P = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

schon gleich eine obere Dreiecksmatrix, die übrigen Schritte sind hier nicht mehr erforderlich.

3. Möglichkeit: $v_2 := \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}$, $v_3 := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$. Mit der Matrix $P := \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & -2 & -1 \end{pmatrix} \in GL_3(\mathbb{R})$ ist dann

$$P^{-1} M P = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

schon gleich eine obere Dreiecksmatrix, die übrigen Schritte sind hier wieder nicht mehr erforderlich. In diesem letzten Beispiel haben wir sogar die sog. **Jordan'sche Normalform** von M gefunden, die wir später noch behandeln werden.