

## Lineare Algebra I (WS 2004/05)

### Lösungen 8. Übung

**25. Aufgabe:** (1+1+1P) Wir berechnen:

$$\text{a) } \vec{a} \times \vec{b} = \begin{pmatrix} \sqrt{3} \cdot 1 - 0 \cdot (3+4\sqrt{2}) \\ 0 \cdot \sqrt{3} - 1 \cdot 1 \\ 1 \cdot (3+4\sqrt{2}) - \sqrt{3} \cdot \sqrt{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sqrt{3} \\ -1 \\ 4\sqrt{2} \end{pmatrix}, \quad \langle \vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \rangle = \langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{c} \rangle = \sqrt{3} \cdot 3\sqrt{3} + (-1) \cdot (-17) + 4\sqrt{2} \cdot 2\sqrt{2} = 3 \cdot 3 + 17 + 8 \cdot 2 = 42.$$

$$\text{b) } \vec{a} \times \vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 605 \end{pmatrix}, \quad \langle \vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \rangle = 104 + 605 = 709 \quad \text{c) } \vec{a} \times \vec{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 200 \end{pmatrix}, \quad \langle \vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \rangle = 200 \cdot 23,555 = 4711$$

**26. Aufgabe:** (1+1+1+1P)

a) Durch komponentenweises Auswerten sieht man, daß die Gleichung  $\lambda \vec{a} = \vec{c}$ , für  $\lambda \in \mathbb{R}$ , keine Lösung hat, und somit  $\vec{a}$  und  $\vec{c}$  nicht parallel sind. Daraus folgt sofort, daß die Geraden  $G_1$  und  $G_2$  nicht parallel sind. Um zu zeigen, daß sich  $G_1$  und  $G_2$  nicht schneiden, setzen wir beide Geradengleichungen gleich:

$$r\vec{a} = \vec{b} + s\vec{c}$$

für  $r, s \in \mathbb{R}$ . Wir erhalten aus der Komponentendarstellung der Vektoren  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$ ,  $\vec{c}$  die folgenden Gleichungen:

$$r = 1$$

$$s = 0 \tag{1}$$

$$s = 1 \tag{2}$$

und sehen, daß Gleichungen (1) und (2) nicht gleichzeitig erfüllt werden können, und somit gilt:  $G_1 \cap G_2 = \emptyset$ .

$$\text{b) } \vec{a} \times \vec{c} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \|\vec{a} \times \vec{c}\| = \sqrt{2} \Rightarrow \vec{e} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

c) Mithilfe der Koordinatendarstellungen von  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$ ,  $\vec{c}$  erhalten wir drei Gleichungen:

$$\alpha = 1$$

$$\frac{t}{\sqrt{2}} = \beta$$

$$\frac{t}{\sqrt{2}} = 1 - \beta,$$

mit Lösungen  $\alpha = 1$ ,  $\beta = \frac{1}{2}$ ,  $t = \frac{1}{\sqrt{2}}$

**27. Aufgabe:** (1+2+2P) a) Skizze (klar)

b) Nachrechnen: sei  $\vec{v}$  ein beliebiger Vektor, dann:

$$\begin{aligned} S_E(S_E(\vec{v})) &= S_E(\vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \vec{e}) && \text{nach Definition von } S_E \\ &= (\vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \vec{e}) - 2(\langle \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \vec{e}, \vec{e} \rangle \vec{e}) && \text{wiederum nach Definition von } S_E \\ &= (\vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \vec{e}) - 2(\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle - 2\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \langle \vec{e}, \vec{e} \rangle) \vec{e} && \text{Bilinerität des Skalarprodukts} \\ &= (\vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \vec{e}) - 2(\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle - 2\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \langle \vec{e}, \vec{e} \rangle) \vec{e} && \text{Bilinerität des Skalarprodukts} \\ &= (\vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \vec{e}) - 2(\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle - 2\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle) \vec{e} && \text{da } \langle \vec{e}, \vec{e} \rangle = 1 \\ &= \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \vec{e} - 2\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \vec{e} + 4\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \vec{e} \\ &= \vec{v} \end{aligned}$$

c) *Behauptung:* die Menge aller Vektoren  $\vec{v}$ , für die gilt, daß  $S_E(\vec{v}) = \vec{v}$  ist identisch mit der Menge aller Vektoren in  $E$ .

*Beweis:* Die Ebene  $E$  ist gegeben durch  $\{\vec{v} \mid \langle \vec{v}, \vec{e} \rangle = 0\}$ , d.h.  $\vec{v} \in E \Leftrightarrow \langle \vec{v}, \vec{e} \rangle = 0$ . Wir bezeichnen mit  $F$  die Menge aller Vektoren, für die gilt:  $S_E(\vec{v}) = \vec{v}$ . Wir wollen zeigen, daß  $F = E$  gilt. Sei nun  $\vec{v} \in F$ , dann:

$$\begin{aligned} S_E(\vec{v}) &= \vec{v} \\ \Leftrightarrow \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \vec{e} &= \vec{v} && | -\vec{v} \\ \Rightarrow -2\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \vec{e} &= \vec{0} \\ \Rightarrow \langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \vec{e} &= \vec{0} \\ \Rightarrow \langle \vec{v}, \vec{e} \rangle &= 0 && \text{da } \vec{e} \neq \vec{0}. \end{aligned}$$

Somit gilt:  $F \subset E$ .

In umgekehrter Richtung sei  $\vec{v} \in E$ , dann gilt  $\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle = 0$ , und somit

$$\begin{aligned} S_E(\vec{v}) &= \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e} \rangle \vec{e} \\ &= \vec{v} - 2 \cdot 0 \cdot \vec{e} \\ &= \vec{v} - \vec{0} \\ &= \vec{v}, \end{aligned}$$

und somit  $E \subset F$ , und insgesamt:  $E = F$ .

## 28. Aufgabe: (2+2P)

a) Im Falle  $i = j$  folgt aus Aufgabe 27 b), daß  $S_i(S_j(\vec{v})) = S_j(S_i(\vec{v})) = S_i(S_i(\vec{v})) = \vec{v}$  für alle Vektoren  $\vec{v}$ . Im Falle  $i \neq j$  ergibt direktes ausrechnen für einen beliebigen Vektor  $\vec{v}$ :

$$\begin{aligned} S_i(S_j(\vec{v})) &= S_i(\vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j) \\ &= (\vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j) - 2\langle \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i \\ &= (\vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j) - 2\left(\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle - 2\langle \langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j, \vec{e}_i \rangle\right) \vec{e}_i && \text{Bilinearität des Skalarproduktes} \\ &= (\vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j) - 2\left(\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \langle \vec{e}_j, \vec{e}_i \rangle\right) \vec{e}_i && \text{Bilinearität des Skalarproduktes} \\ &= (\vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j) - 2\left(\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \cdot 0\right) \vec{e}_i && \text{da } e_i, e_j \text{ orthogonal} \\ &= \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i \end{aligned}$$

Eine analoge Rechnung ergibt:

$$S_j(S_i(\vec{v})) = \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j$$

und somit folgt:

$$S_j(S_i(\vec{v})) = S_i(S_j(\vec{v}))$$

für alle Vektoren  $\vec{v}$ .

**b)** Beachte zuerst, daß  $\vec{v}$  in keiner der Ebenen  $E_i$  enthalten ist und somit  $\vec{v} \neq 0$  und  $S_i(\vec{v}) \neq \vec{v}$  für  $i = 1, 2, 3$ . Wir zeigen zunächst, daß für  $i \neq j$  gilt:  $S_i(\vec{v}) \neq S_j(\vec{v})$ . Angenommen, es gilt  $S_i(\vec{v}) = S_j(\vec{v})$ , dann ist diese Gleichung äquivalent zu

$$\begin{aligned} \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i &= \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j & | -\vec{v} \\ \Leftrightarrow -2\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i &= -2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j & | : -2 \\ \Leftrightarrow \langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i &= \langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j \end{aligned}$$

d.h. die Aussage  $S_i(\vec{v}) = S_j(\vec{v})$  ist äquivalent zur Aussage  $\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i = \langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j$ . Da  $e_i, e_j$  orthogonal zueinander sind, insbesondere also linear unabhängig, und außerdem gilt  $\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle, \langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \neq 0$  (da  $\vec{v} \notin E_i, E_j$ ), ist letztere Aussage falsch. Also gilt  $S_i(\vec{v}) \neq S_j(\vec{v})$ .

Wir haben jetzt, zusätzlich zum Vektor  $\vec{v}$  durch Spiegelung drei weitere, voneinander verschiedene Vektoren erhalten:  $S_1(\vec{v})$ ,  $S_2(\vec{v})$ , und  $S_3(\vec{v})$ .

Wir betrachten nun die Vektoren  $S_i(S_j(\vec{v}))$ . Nach Aufgabe 27 **b)** gilt:  $S_i(S_i(\vec{v})) = \vec{v}$  für alle  $i$ , wir erhalten also für  $i = j$  keine neuen Vektoren. Für  $i \neq j$  haben wir in Teil **a)** berechnet:  $S_j(S_i(\vec{v})) = \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j$ . Damit gilt:

$$\vec{v} - S_i(S_j(\vec{v})) = 2\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i + 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j \neq \vec{0},$$

d.h.  $\vec{v} \neq S_i(S_j(\vec{v}))$ , weiter:

$$S_i(\vec{v}) - S_i(S_j(\vec{v})) = 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j \neq \vec{0},$$

und:

$$S_j(\vec{v}) - S_i(S_j(\vec{v})) = 2\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i \neq \vec{0},$$

und für  $k \neq i, j$ :

$$S_k(\vec{v}) - S_i(S_j(\vec{v})) = 2\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i + 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_k \rangle \vec{e}_k \neq \vec{0},$$

wobei wir in allen Fällen benutzt haben, daß die  $e_i$  linear unabhängig sind und  $\vec{v} \notin E_i$  für alle  $i$ . Da wegen Teil **a)** gilt  $S_i(S_j(\vec{v})) = S_j(S_i(\vec{v}))$ , erhalten wir drei neue Punkte, nämlich  $S_1(S_2(\vec{v}))$ ,  $S_1(S_3(\vec{v}))$ , und  $S_2(S_3(\vec{v}))$ , die verschieden sind von  $\vec{v}$ ,  $S_1(\vec{v})$ ,  $S_2(\vec{v})$ , und  $S_3(\vec{v})$ .

Nun betrachten wir Vektoren der Form  $S_i(S_j(S_k(\vec{v})))$ . Im Falle  $i = j$  gilt nach Aufgabe 27 **b)**:  $S_i(S_j(S_k(\vec{v}))) = S_i(S_i(S_k(\vec{v}))) = S_k(\vec{v})$ . Im Falle  $j = k$  gilt ebenso:  $S_i(S_j(S_k(\vec{v}))) = S_i(S_j(S_j(\vec{v}))) = S_i(\vec{v})$ . Für  $i = k$  können wir nach Teil **a)** schreiben:  $S_i(S_j(S_k(\vec{v}))) = S_i(S_j(S_i(\vec{v}))) = S_i(S_i(S_j(\vec{v})))$ , womit wieder nach Aufgabe 27 **b)** gilt:  $S_i(S_j(S_k(\vec{v}))) = S_j(\vec{v})$ .

Somit sind nur Vektoren  $S_i(S_j(S_k(\vec{v})))$  von Interesse, bei denen  $i, j, k$  paarweise verschieden sind. Es gilt (nach Rechnung):

$$S_i(S_j(S_k(\vec{v}))) = \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_k \rangle \vec{e}_k,$$

was offensichtlich nicht von der Anordnung von  $i, j, k$  abhängt, d.h.  $S_1(S_2(S_3(\vec{v}))) = S_2(S_3(S_1(\vec{v}))) = S_3(S_2(S_1(\vec{v}))) = \dots$ . Wie oben rechnet man nach, daß  $S_1(S_2(S_3(\vec{v}))) \neq S_i(S_j(\vec{v}))$  für  $i \neq j$ ,  $S_1(S_2(S_3(\vec{v}))) \neq S_i(\vec{v})$  und  $S_1(S_2(S_3(\vec{v}))) \neq \vec{v}$ .

Somit haben wir folgende Liste von paarweise verschiedenen Spiegelungsvektoren von  $\vec{v}$ :

$$\vec{v}, S_1(\vec{v}), S_2(\vec{v}), S_3(\vec{v}), S_1(S_2(\vec{v})), S_1(S_3(\vec{v})), S_2(S_3(\vec{v})), S_1(S_2(S_3(\vec{v}))).$$

*Behauptung:* diese Liste ist vollständig.

*Beweis:* Betrachte für vier Elemente  $i, j, k, l \in \{1, 2, 3\}$  den Vektor  $S_i(S_j(S_k(S_l(\vec{v}))))$ . Da  $\{1, 2, 3\}$  nur aus drei Elementen besteht, müssen mindestens zwei der  $i, j, k, l$  identisch sein. Wir können ohne Beschränkung der Allgemeinheit annehmen, daß  $j, k, l$  paarweise verschieden sind, da wir sonst, wie oben gesehen, den Ausdruck  $S_j(S_k(S_l(\vec{v})))$  durch einen kürzeren ersetzen könnten. Nun ist  $i$  identisch mit einem der Indizes  $j, k, l$ . Wir rechnen aus:

$$\begin{aligned}
S_i(S_j(S_k(S_l(\vec{v})))) &= S_i(\vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_k \rangle \vec{e}_k - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_l \rangle \vec{e}_l) \\
&= (\vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_k \rangle \vec{e}_k - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_l \rangle \vec{e}_l) \\
&\quad - 2\left(\langle \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_k \rangle \vec{e}_k - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_l \rangle \vec{e}_l, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i\right) \\
&= \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_k \rangle \vec{e}_k - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_l \rangle \vec{e}_l \\
&\quad - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i + 4\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \langle \vec{e}_j, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i + 4\langle \vec{v}, \vec{e}_k \rangle \langle \vec{e}_k, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i + 4\langle \vec{v}, \vec{e}_l \rangle \langle \vec{e}_l, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i
\end{aligned}$$

Für  $i = j$  verschwinden die Skalarprodukte  $\langle \vec{e}_k, \vec{e}_i \rangle$  und  $\langle \vec{e}_l, \vec{e}_i \rangle$ , und wir erhalten:

$$\begin{aligned}
S_i(S_j(S_k(S_l(\vec{v})))) &= \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_k \rangle \vec{e}_k - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_l \rangle \vec{e}_l \\
&= S_k(S_l(\vec{v})).
\end{aligned}$$

Analog, für  $i = k$ :

$$\begin{aligned}
S_i(S_j(S_k(S_l(\vec{v})))) &= \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_l \rangle \vec{e}_l \\
&= S_j(S_l(\vec{v})),
\end{aligned}$$

und für  $i = l$ :

$$\begin{aligned}
S_i(S_j(S_k(S_l(\vec{v})))) &= \vec{v} - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_j \rangle \vec{e}_j - 2\langle \vec{v}, \vec{e}_k \rangle \vec{e}_k \\
&= S_j(S_k(\vec{v})).
\end{aligned}$$

Somit folgt, daß jede Nacheinanderanwendung von 4 Spiegelungen äquivalent ist zu einer Nacheinanderanwendung von weniger als 4 Spiegelungen. Daraus wiederum folgt, daß obige Liste von Spiegelpunkten von  $\vec{v}$  durch weitere Spiegelungen nicht mehr erweitert werden kann.